

1. a. Dans \mathbb{R}^2 euclidien orienté, que peut-on dire de la composée de deux symétries orthogonales ?
 b. Compléter la matrice A suivante pour que ce soit une matrice orthogonale négative :

$$A = \frac{1}{7} \begin{pmatrix} 6 & 3 & \cdot \\ -2 & 6 & \cdot \\ 3 & \cdot & \cdot \end{pmatrix}$$

- c. À quelle condition (C) sur les réels a , b et c la matrice A suivante est-elle une matrice d'isométrie ?

$$A = \begin{pmatrix} a & b & c \\ c & a & b \\ b & c & a \end{pmatrix}.$$

Déterminer géométriquement le lieu des points de l'espace de coordonnées (a, b, c) vérifiant la condition (C) .

- d. Prouver, en adaptant une démonstration du cours, que les valeurs propres complexes d'une matrice orthogonale sont de module 1.

2. Soit u une isométrie d'un espace euclidien E . On pose $v = Id_E - u$.

- a. Prouver que $\ker v = (\text{Im } v)^\perp$. Que peut-on en déduire ?

- b. En déduire, pour x élément de E , la limite de la suite (m_n) définie par $m_n = \frac{1}{n} \sum_{k=0}^{n-1} u^k(x)$.

- c. Interprétation géométrique ?

3. a. Soit $M = (m_{i,j})$ la matrice d'un endomorphisme u d'un espace euclidien E dans une base orthonormée $e = (e_1, \dots, e_n)$. Exprimer le coefficient $m_{i,j}$ en fonction de produits scalaires faisant intervenir u et les e_i .

- b. Soit $A = (a_{i,j})$ une matrice orthogonale. Prouver que $\left| \sum_{i,j} a_{i,j} \right| \leq n$ (introduire le vecteur S dont les coordonnées sont toutes égales à 1 dans une base orthonormée). Cette majoration est-elle la plus fine possible ?

4. a. Soit A une matrice symétrique réelle telle qu'il existe p dans \mathbb{N}^* tel que $A^p = I_n$. Prouver que $A^2 = I_n$.

- b. Soit $M \in \mathcal{GL}_n(\mathbb{R})$. Prouver que $M^T M$ et MM^T ont le même polynôme caractéristique et en déduire que ces deux matrices sont semblables.

- 5.* Soit E un espace euclidien de dimension n . Prouver par récurrence qu'il est impossible de trouver $n + 2$ vecteurs x_i dans E vérifiant $\forall i \neq j, (x_i | x_j) < 0$. Interprétation géométrique ?

6. Prouver que l'application définie sur $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ par $(M | N) = \text{tr}(M^T N)$ est un produit scalaire, pour lequel on déterminera une base orthonormée. On définit un endomorphisme de $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ en posant, A étant une matrice fixée, $\Phi(M) = AM$. Déterminer l'adjoint de Φ pour ce produit scalaire.

7.* Soient x , a et b trois vecteurs d'un espace euclidien E , x étant supposé non nul. Donner une condition nécessaire et suffisante pour qu'il existe un endomorphisme f de E tel que $f(x) = a$ et $f^*(x) = b$.

8. On considère la matrice de $\mathcal{M}_3(\mathbb{R})$ suivante :

$$A = \begin{pmatrix} 2 & -1 & 2 \\ -1 & 4 & 1 \\ 2 & 1 & 3 \end{pmatrix}.$$

A est-elle positive ? Définie positive ? (2 méthodes).

9. Soit u un endomorphisme d'un espace euclidien E .

a. Pourquoi peut-on parler de la plus grande valeur propre a de $u^* \circ u$? Pourquoi a-t-on $a \geq 0$? Pourquoi $u^* \circ u$ possède-t-il une base orthonormée de vecteurs propres ?

b. Soit x un élément de E . En décomposant x sur une telle base, prouver que $\|u(x)\| \leq \sqrt{a} \|x\|$ et que cette inégalité peut être une égalité pour certaines valeurs non nulles de x .

10. On munit \mathbb{R}^n de sa structure euclidienne naturelle, et on identifie les éléments de \mathbb{R}^n aux matrices lignes de $\mathcal{M}_{1,n}(\mathbb{R})$.

a. Soient A et B deux éléments de $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$. Comment interpréter, en termes de produit scalaire, le coefficient en position i, j de la matrice AB^T ?

b. Soit S une matrice symétrique définie positive de $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$. En utilisant le cours et la question précédente, prouver l'existence de n vecteurs x_1, \dots, x_n de \mathbb{R}^n dont S est la matrice de Gram (c'est-à-dire que le terme en position i, j de S est $(x_i | x_j)$).

c. Soit γ un réel élément de $]0,1[$ et A la matrice suivante :

$$A = \begin{pmatrix} 1 & & (\gamma) \\ & \ddots & \\ (\gamma) & & 1 \end{pmatrix}.$$

Prouver que A est définie positive.

En déduire l'existence de n vecteurs normés de \mathbb{R}^n x_1, \dots, x_n tels que $(x_i | x_j) = \gamma$ pour $i \neq j$.

Interprétation géométrique ?

11. *Division vectorielle*

On se donne deux vecteurs a et b de \mathbb{R}^3 euclidien orienté, a étant non nul, et on envisage l'équation $a \wedge x = b$ d'inconnue x .

a. Donner une condition nécessaire portant sur a et b pour que cette équation possède des solutions.

b. On suppose satisfaite la condition trouvée à la question précédente.

Chercher une solution particulière de l'équation sous la forme $\lambda a \wedge b$.

c. Donner alors toutes les solutions de l'équation.